

COMPENSADORES DE EJES

VISTA GENERAL DE LAS SERIES



▶ COMPENSADORES DE EJES SERIE FGR	88
Tamaño constructivo FGR1040	90
Tamaño constructivo FGR1050	92
▶ COMPENSADORES DE EJES SERIE XYR	94
Tamaño constructivo XYR1063	96
Tamaño constructivo XYR1080	98
Tamaño constructivo XYR1100	100
Tamaño constructivo XYR1125	102
Tamaño constructivo XYR1160	104
▶ COMPENSADORES DE EJES SERIE ARP	106
Tamaño constructivo AR40P	108
Tamaño constructivo AR50P	110
Tamaño constructivo AR63P	112
Tamaño constructivo AR80P	114
Tamaño constructivo AR100P	116
Tamaño constructivo AR125P	118
Tamaño constructivo AR160P	120

COMPENSADORES DE EJES SERIE FGR

▶ VENTAJAS DE PRODUCTO



▶ Proceso de ensamblaje suave

La suavidad de marcha le permite ejecutar a usted mismo los procesos de ensamblaje más delicados en el menor tiempo

▶ Cilindros neumáticos de simple efecto

Para un accionamiento sencillo y una reducción en los costes de colocación de tubos flexibles

▶ Posibilidad de fijación centrada y excéntrica

Para obtener un proceso óptimo, puede bloquear la posición centrada o descentrada, según necesidad

4

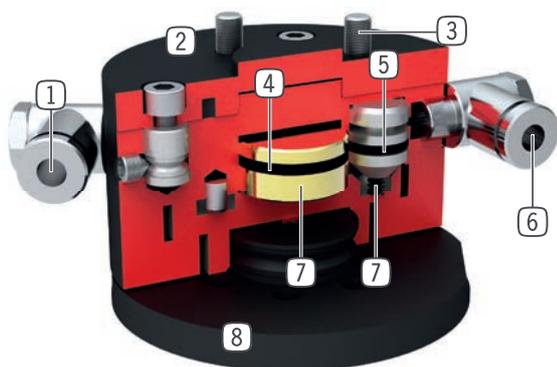
▶ EL PRODUCTO ADECUADO PARA SU APLICACIÓN



▶ A nuestros productos les encantan los retos.

Condiciones extremas, en cualquier lugar del planeta: nuestros sistemas y componentes acreditados en la práctica le ofrecen infinitas posibilidades. Encuentre el producto adecuado para sus necesidades en particular:

► SUS VENTAJAS EN DETALLE



- ① **Abastecimiento de energía**
 - centrar
- ② **Carcasa robusta y ligera**
 - Aleación de aluminio anodizado duro
- ③ **Brida de sujeción a robot**
 - círculo primitivo según EN ISO 9409-1
- ④ **Accionamiento de la fijación excéntrica**
 - cilindro neumático de simple efecto con disco de fricción
- ⑤ **Accionamiento del centraje**
 - tres cilindros neumáticos de simple efecto con émbolo cónico, separados 120°
- ⑥ **Abastecimiento de energía**
 - fijación excéntrica
- ⑦ **Transmisión de fuerza**
 - directamente y sin pérdidas a través de un cono/disco de fricción
- ⑧ **Compensación**
 - precisión de posicionamiento libre de fuerzas
 - hasta +/- 4mm de recorrido de ajuste

► MÁS INFORMACIÓN DISPONIBLE ONLINE



► Información técnica

Encuentre mediante el n.º de pedido los datos, los dibujos, los modelos en 3D y las instrucciones de servicio del producto que desee en función de su tamaño. Rápido, claro y siempre actualizado.



COMPENSADORES DE EJES

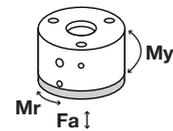
TAMAÑO CONSTRUCTIVO FGR1040

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.



Mr [Nm]	5
My [Nm]	10
Fa [N]	1000

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984060129

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racor recto

GV1-8X6



Racores angulares

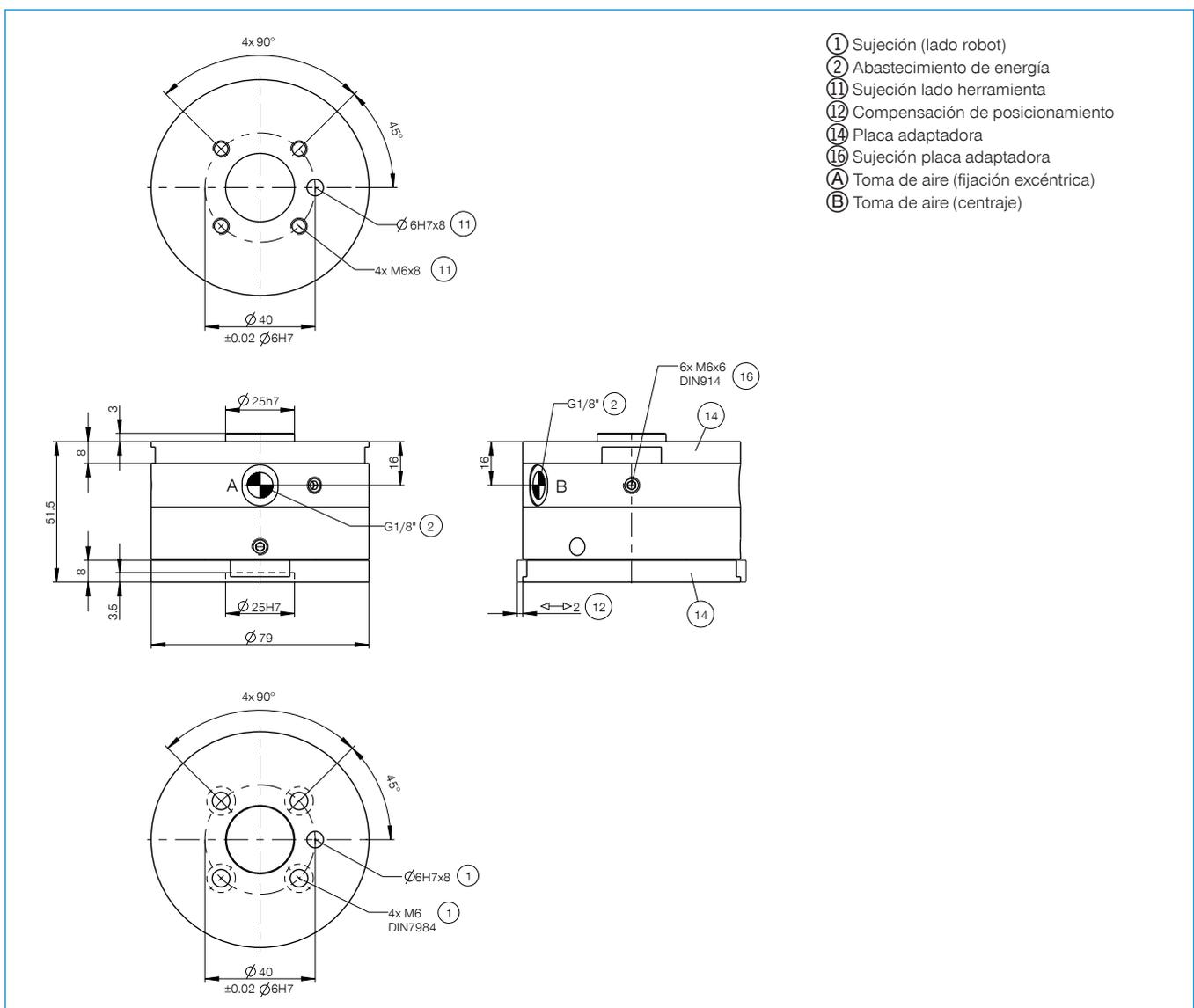
WV1-8X6

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK40
Peso de manipulación recomendado [kg]**	10
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Ángulo de rotación máx. [°]	12
Fuerza de sujeción centrada [N]	120
Fuerza de sujeción descentrada [N]	50
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Peso [kg]	0.9

* Todos los datos verificados con 6 bar

** Con montaje centrado



- ① Sujeción (lado robot)
- ② Abastecimiento de energía
- ⑪ Sujeción lado herramienta
- ⑫ Compensación de posicionamiento
- ⑭ Placa adaptadora
- ⑯ Sujeción placa adaptadora
- Ⓐ Toma de aire (fijación excéntrica)
- Ⓑ Toma de aire (centraje)

COMPENSADORES DE EJES

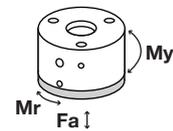
TAMAÑO CONSTRUCTIVO FGR1050

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.



Mr [Nm]	6
My [Nm]	13
Fa [N]	1000

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C0912060149

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racor recto

GV1-8X6



Racores angulares

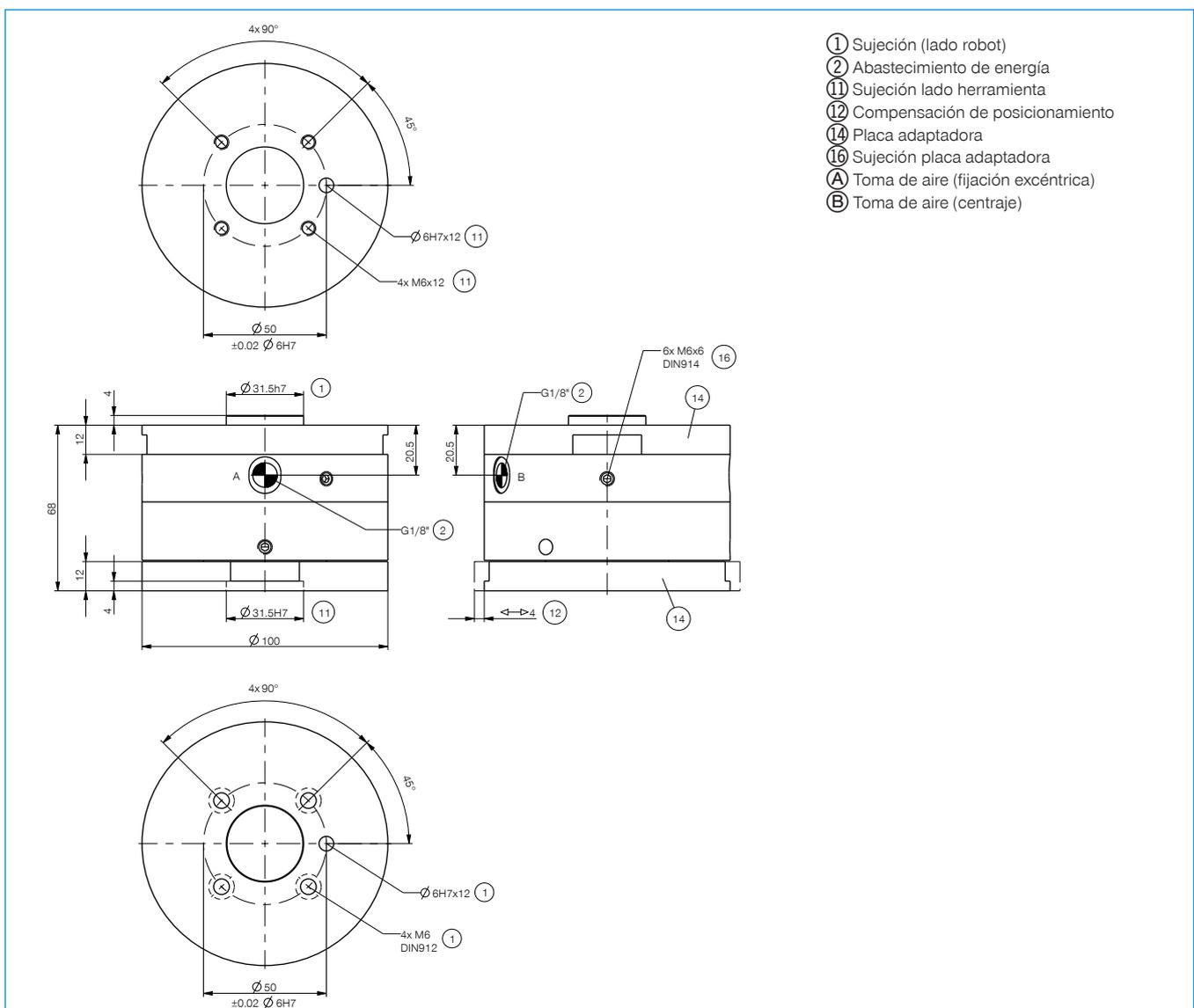
WV1-8X6

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 50
Peso de manipulación recomendado [kg]**	20
Desviación horizontal +/- [mm]	4
Ángulo de rotación máx. [°]	9
Fuerza de sujeción centrada [N]	250
Fuerza de sujeción descentrada [N]	140
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Peso [kg]	1.7

* Todos los datos verificados con 6 bar

** Con montaje centrado



COMPENSADORES DE EJES SERIE XYR

▶ VENTAJAS DE PRODUCTO



▶ Fuerza de ajuste y recorrido ajustables

Por medio de tornillos de regulación puede adaptar perfectamente a su aplicación las características del ajuste en el menor tiempo posible

▶ De construcción plana

Este tipo de construcción reduce al mínimo la carga de momentos para los robots y permite emplear tamaños menores y más económicos

▶ Posibilidad de fijación centrada y excéntrica

Según los requisitos, puede fijar la posición de ajuste o bloquearla centrada. Una ayuda para optimizar el proceso

4

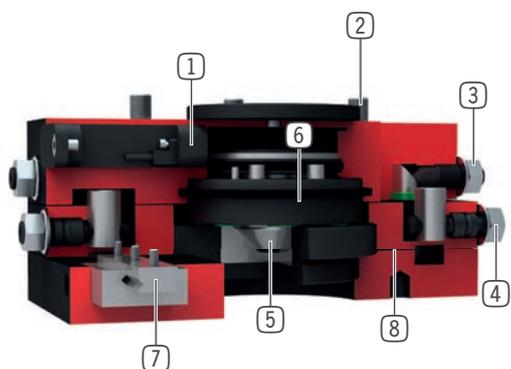
▶ EL PRODUCTO ADECUADO PARA SU APLICACIÓN



▶ A nuestros productos les encantan los retos.

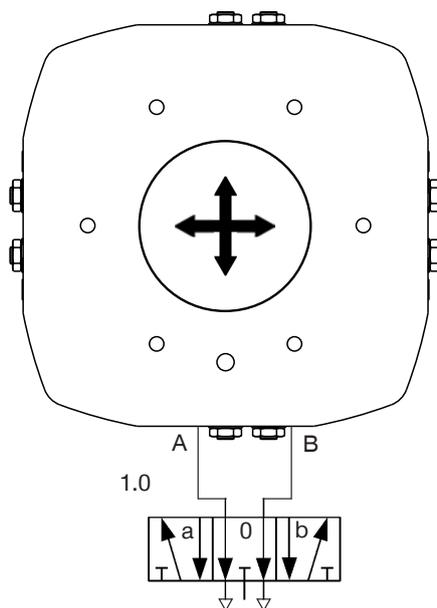
Condiciones extremas, en cualquier lugar del planeta: nuestros sistemas y componentes acreditados en la práctica le ofrecen infinitas posibilidades. Encuentre el producto adecuado para sus necesidades en particular:

► SUS VENTAJAS EN DETALLE



- ① **Detección de la posición del émbolo**
- a través de detectores magnéticos
- se puede suministrar como accesorio
- ② **Carcasa robusta y ligera**
- Aleación de aluminio anodizado duro
- círculo primitivo según EN ISO 9409-1
- altura constructiva mínima
- ③ **Fuerza de compensación**
- ajustable a través de tornillo de regulación
- ④ **Recorrido de ajuste**
- ajustable de forma continua
- ⑤ **Émbolo de enclavamiento**
- de forma céntrica a través de émbolo cónico
- ⑥ **Enclavamiento excéntrico**
- a través de émbolo neumático con disco de fricción
- ⑦ **Guía lineal**
- para la absorción de elevadas fuerzas y momentos
- ⑧ **Placa de compensación**
- para la compensación de errores de posición en la dirección XY

► ESQUEMA NEUMÁTICO



Válvula	Estado	Émbolo de enclavamiento enclavado	Émbolo de enclavamiento desenclavado	Enclavamiento fuera de centro activado	Enclavamiento fuera de centro desactivado
1.0	a	High	Low	High	Low
	0	Low	High	Low	High
	b	Low	Low	High	High

COMPENSADORES DE EJES

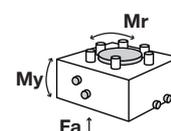
TAMAÑO CONSTRUCTIVO XYR1063

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	50
My [Nm]	50
Fa [N]	625

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Soporte de detector

KB8K



Tornillo cilíndrico con hexágono interior

C7984060129

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Detección alternativa

KHA1000-8



Detector inductivo - Conector M8

NJ8-E2S



Racor recto

GVM5



Detección magn. posición émbolo

ZUB0046



Detector inductivo - Cable 5 m

NJ8-E2



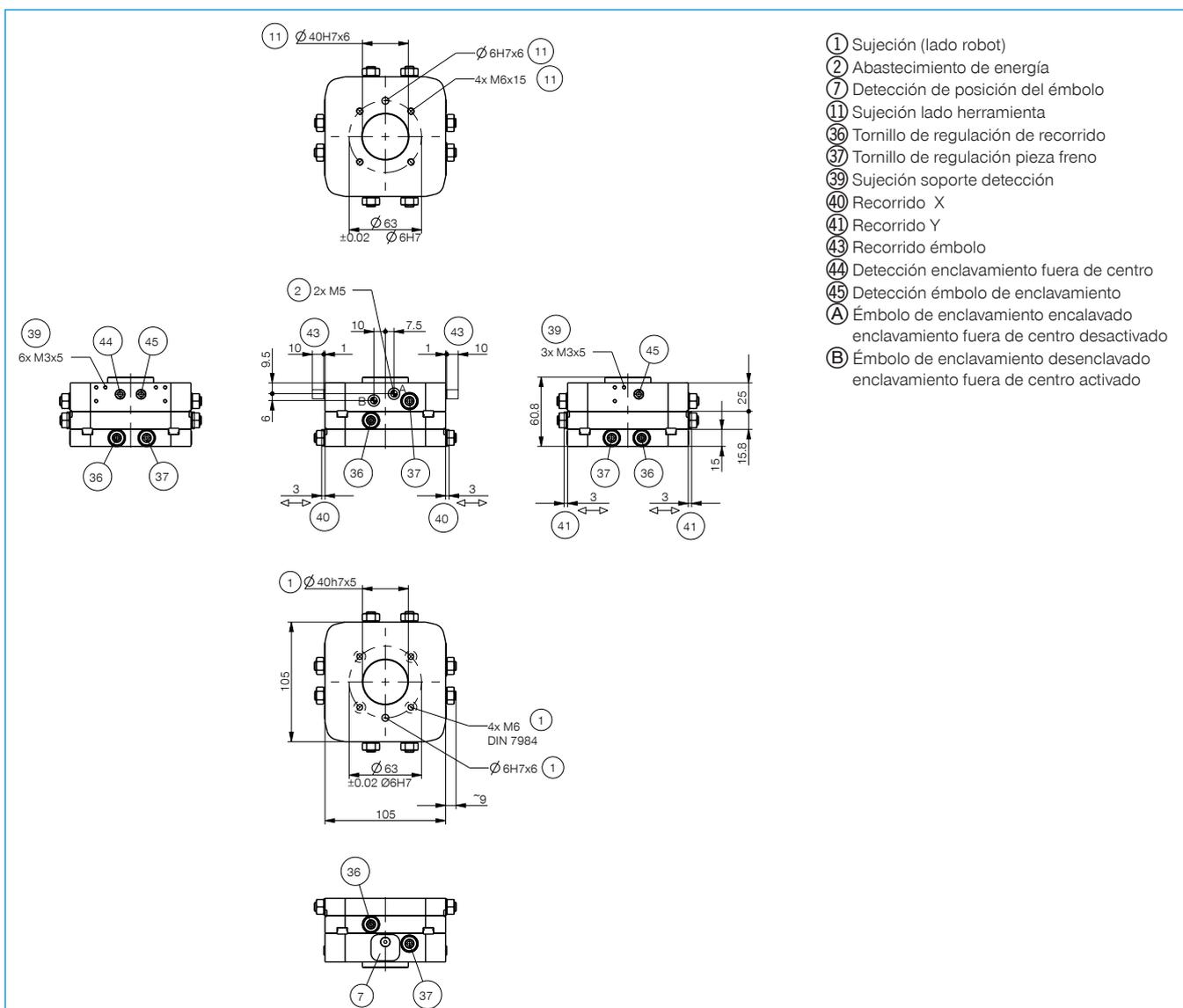
Racores angulares

WVM5

Referencia	Datos técnicos*
	XYR1063
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 63
Peso de manipulación recomendado [kg]**	7
Carrera X/Y nivel +/- [mm]	3
Fuerza de sujeción centrada [N]	300
Fuerza de sujeción descentrada [N]	100
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Volumen de cilindro por ciclo [cm³]	6.5
Momento de inercia [kg/cm²]	38.8
Peso [kg]	2

* Todos los datos verificados con 6 bar

** Con montaje centrado



COMPENSADORES DE EJES

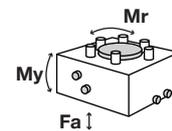
TAMAÑO CONSTRUCTIVO XYR1080

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	70
My [Nm]	70
Fa [N]	1150

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



SopORTE de detector

KB8K



Tornillo cilíndrico con hexágono interior

C7984080169

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Detección alternativa

KHA1000-8



Detector inductivo - Co-nectador M8

NJ8-E2S



Racor recto

GV1-8X6



Detección magn. posición émbolo

ZUB0047



Detector inductivo - Cable 5 m

NJ8-E2



Racores angulares

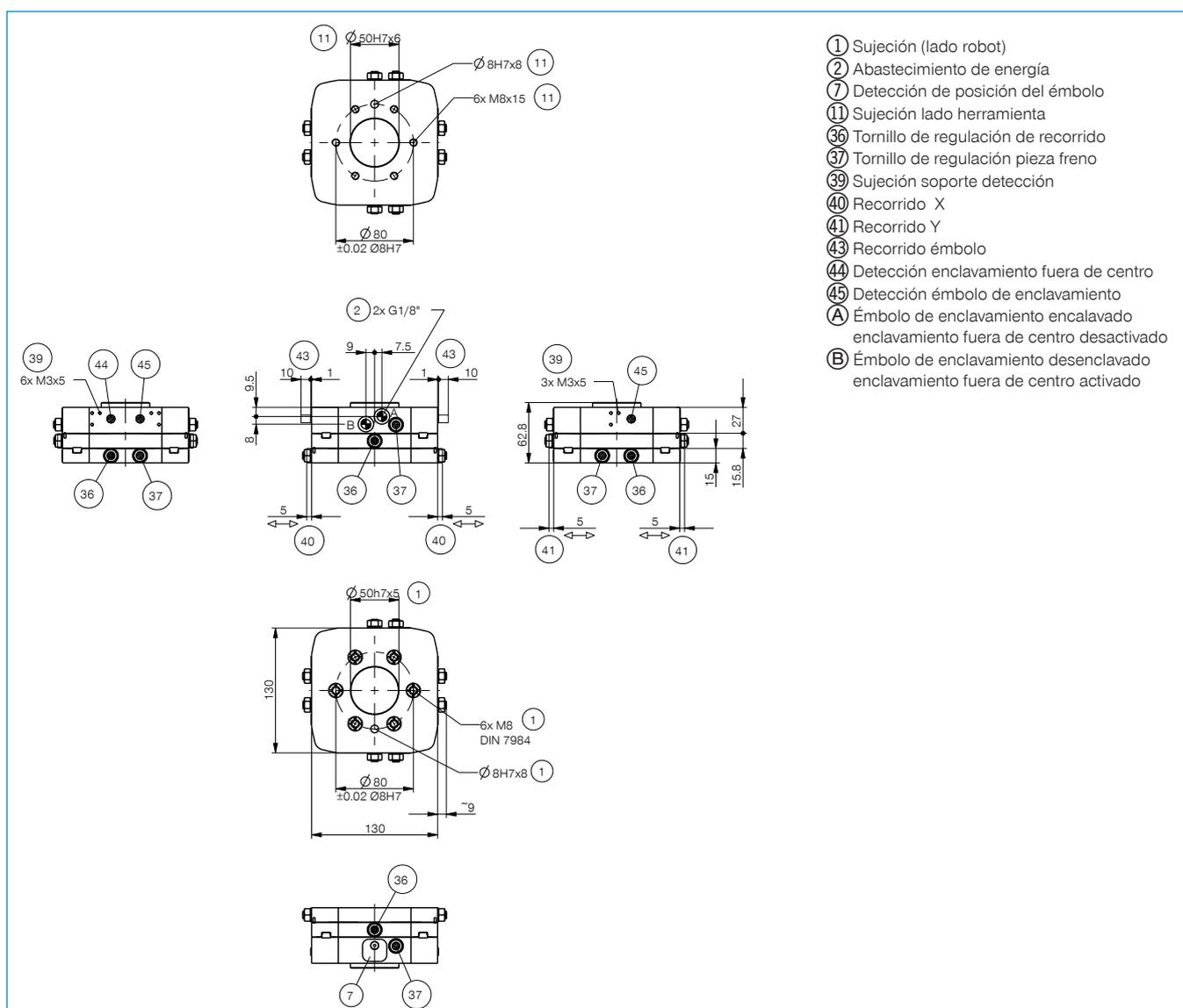
WV1-8X6

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
	XYR1080
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 80
Peso de manipulación recomendado [kg]**	15
Carrera X/Y nivel +/- [mm]	5
Fuerza de sujeción centrada [N]	450
Fuerza de sujeción descentrada [N]	200
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Volumen de cilindro por ciclo [cm³]	10
Momento de inercia [kg/cm²]	82.5
Peso [kg]	3

* Todos los datos verificados con 6 bar

** Con montaje centrado



- ① Sujeción (lado robot)
- ② Abastecimiento de energía
- ⑦ Detección de posición del émbolo
- ⑪ Sujeción lado herramienta
- ⑶ Tornillo de regulación de recorrido
- ⑷ Tornillo de regulación pieza freno
- ⑹ Sujeción soporte detección
- ⑩ Recorrido X
- ⑪ Recorrido Y
- ⑬ Recorrido émbolo
- ⑭ Detección enclavamiento fuera de centro
- ⑮ Detección émbolo de enclavamiento
- Ⓐ Émbolo de enclavamiento enclavado
- enclavamiento fuera de centro desactivado
- Ⓑ Émbolo de enclavamiento desenclavado
- enclavamiento fuera de centro activado

COMPENSADORES DE EJES

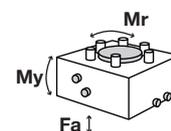
TAMAÑO CONSTRUCTIVO XYR1100

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	100
My [Nm]	100
Fa [N]	2300

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



SopORTE de detector

KB8K



Tornillo cilíndrico con hexágono interior

C7984080169

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Detección alternativa

KHA1000-8



Detector inductivo - Co-nectoR M8

NJ8-E2S



Racor recto

GV1-8X6



Detección magn. posición émbolo

ZUB0048



Detector inductivo - Cable 5 m

NJ8-E2



Racores angulares

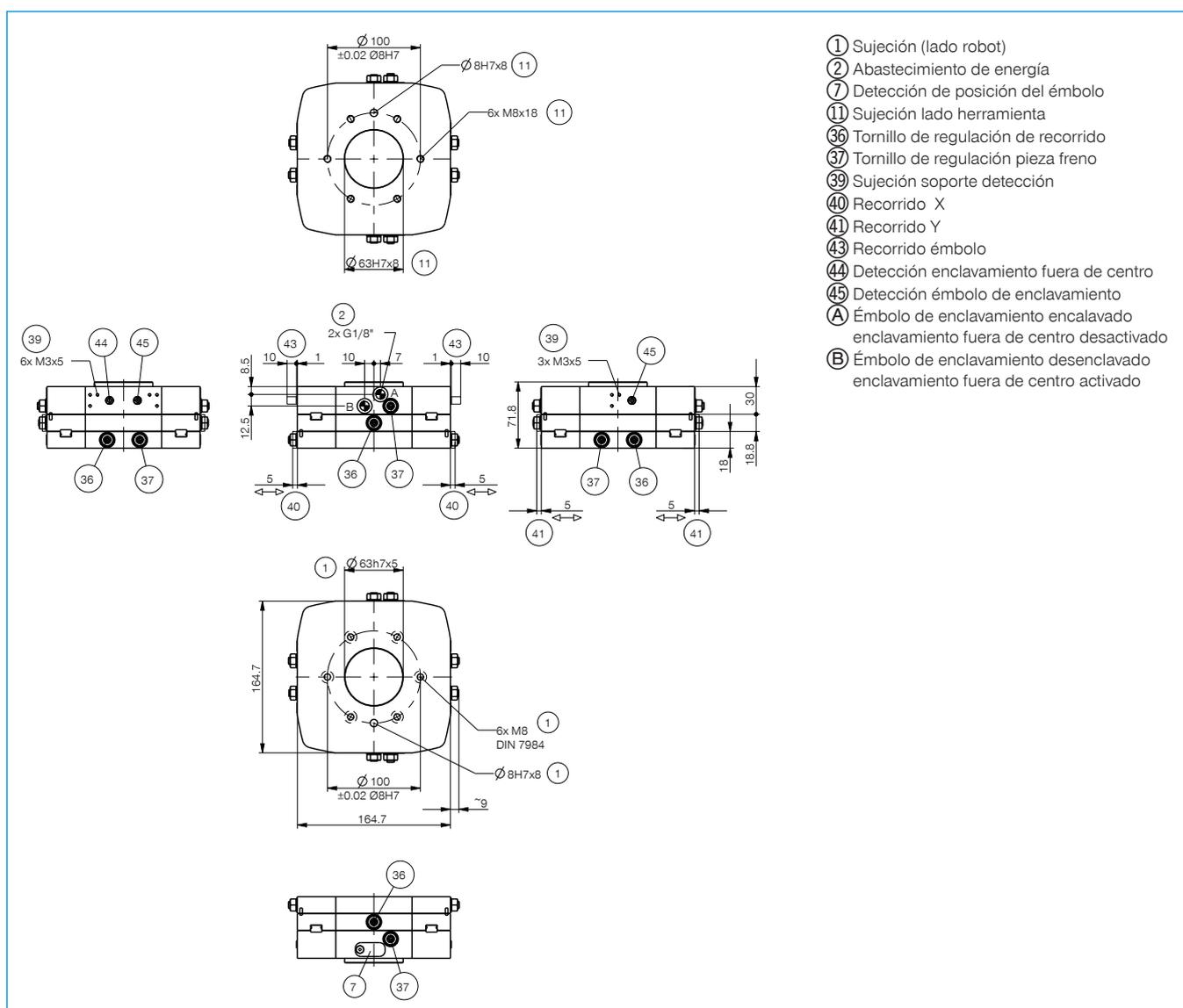
WV1-8X6

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 100
Peso de manipulación recomendado [kg]**	28
Carrera X/Y nivel +/- [mm]	5
Fuerza de sujeción centrada [N]	600
Fuerza de sujeción descentrada [N]	350
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Volumen de cilindro por ciclo [cm³]	16
Momento de inercia [kg/cm²]	231
Peso [kg]	5.3

* Todos los datos verificados con 6 bar

** Con montaje centrado



- ① Sujeción (lado robot)
- ② Abastecimiento de energía
- ⑦ Detección de posición del émbolo
- ⑪ Sujeción lado herramienta
- ⑳ Tornillo de regulación de recorrido
- ㉑ Tornillo de regulación pieza freno
- ㉓ Sujeción soporte detección
- ㉔ Recorrido X
- ㉕ Recorrido Y
- ㉖ Recorrido émbolo
- ㉗ Detección enclavamiento fuera de centro
- ㉘ Detección émbolo de enclavamiento
- Ⓐ Émbolo de enclavamiento enclavado
- enclavamiento fuera de centro desactivado
- Ⓑ Émbolo de enclavamiento desenclavado
- enclavamiento fuera de centro activado

COMPENSADORES DE EJES

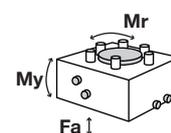
TAMAÑO CONSTRUCTIVO XYR1125

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	150
My [Nm]	150
Fa [N]	3600

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



SopORTE de detector

KB8K



Tornillo cilíndrico con hexágono interior

C7984100209

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Detección alternativa

KHA1000-8



Detector inductivo - Co-nectoR M8

NJ8-E2S



Racor recto

GV1-8X6



Detección magn. posición émbolo

ZUB0049



Detector inductivo - Cable 5 m

NJ8-E2



Racores angulares

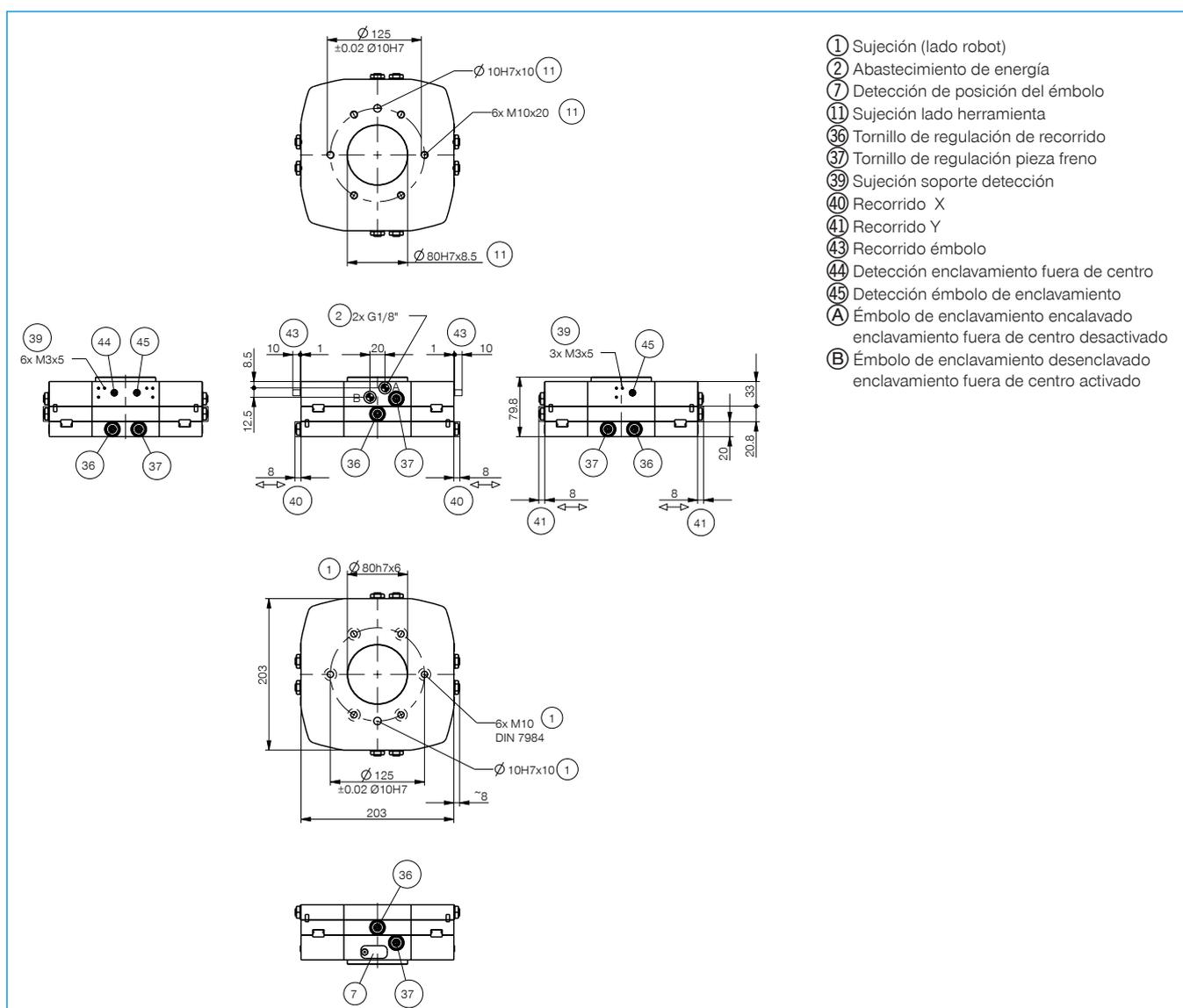
WV1-8X6

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 125
Peso de manipulación recomendado [kg]**	45
Carrera X/Y nivel +/- [mm]	8
Fuerza de sujeción centrada [N]	900
Fuerza de sujeción descentrada [N]	500
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Volumen de cilindro por ciclo [cm³]	31
Momento de inercia [kg/cm²]	585
Peso [kg]	8.9

* Todos los datos verificados con 6 bar

** Con montaje centrado



COMPENSADORES DE EJES

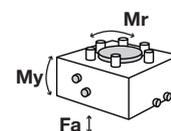
TAMAÑO CONSTRUCTIVO XYR1160

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO



► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos



Mr [Nm]	250
My [Nm]	250
Fa [N]	3600

► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



SopORTE de detector

KB8K



Tornillo cilíndrico con hexágono interior

C7984100209

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Detección alternativa

KHA1000-8



Detector inductivo - Co-nectoR M8

NJ8-E2S



Racor recto

GV1-8X6



Detección magn. posición émbolo

ZUB0050



Detector inductivo - Cable 5 m

NJ8-E2



Racores angulares

WV1-8X6

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

COMPENSADORES DE EJES SERIE ARP

▶ VENTAJAS DE PRODUCTO



▶ Posición centrada bloqueable

Al mover el robot, puede fijar la compensación de modo que la pieza no se mueva de forma incontrolada

▶ De construcción extremadamente plana

Este tipo de construcción reduce al mínimo la carga de momentos para los robots y permite emplear tamaños menores y más económicos

▶ Momentos y fuerzas de compensación variables

Adapte la compensación al peso de manipulación mediante el montaje del conjunto de muelles adecuado según la rigidez deseada

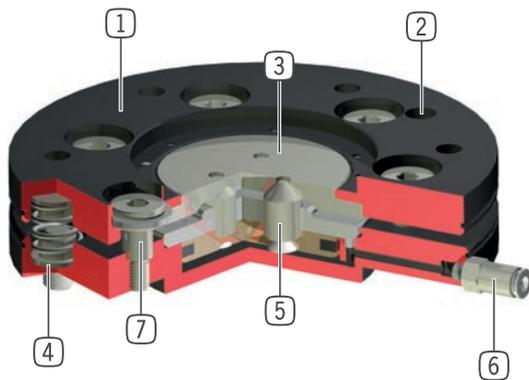
▶ EL PRODUCTO ADECUADO PARA SU APLICACIÓN



▶ A nuestros productos les encantan los retos.

Condiciones extremas, en cualquier lugar del planeta: nuestros sistemas y componentes acreditados en la práctica le ofrecen infinitas posibilidades. Encuentre el producto adecuado para sus necesidades en particular:

► SUS VENTAJAS EN DETALLE



- 1 **Carcasa robusta y ligera**
 - Aleación de aluminio anodizado duro
- 2 **Brida de unión para robot**
 - círculo primitivo según EN ISO 9409-1
- 3 **Enclavamiento**
 - 3 Émbolos de enclavamiento
 - acero nitrurado
- 4 **Conjunto de muelles**
 - a partir del tamaño 63, se suministra un segundo juego de muelles más fuertes
 - a partir del tamaño 100, se pueden retirar 3 muelles
- 5 **Accionamiento de enclavamiento**
 - cilindro neumático de simple efecto
- 6 **Abastecimiento de energía**
- 7 **Leva de guía con alojamiento de bola**

► MÁS INFORMACIÓN DISPONIBLE ONLINE



► Información técnica

Encuentre mediante el n.º de pedido los datos, los dibujos, los modelos en 3D y las instrucciones de servicio del producto que desee en función de su tamaño. Rápido, claro y siempre actualizado.

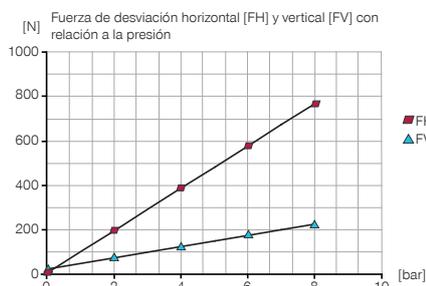


COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR40P

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

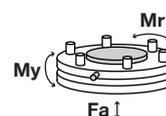


► Conjunto de muelles 1 (premontado)



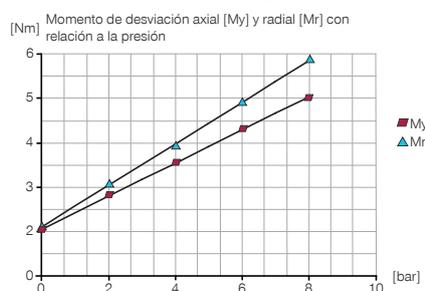
► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.



Mr [Nm]	60
My [Nm]	60
Fa [N]	800

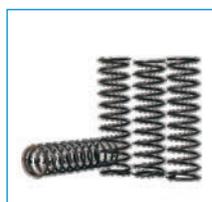
► Conjunto de muelles 1 (premontado)



► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984060129



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED11180

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racores angulares

WVM3



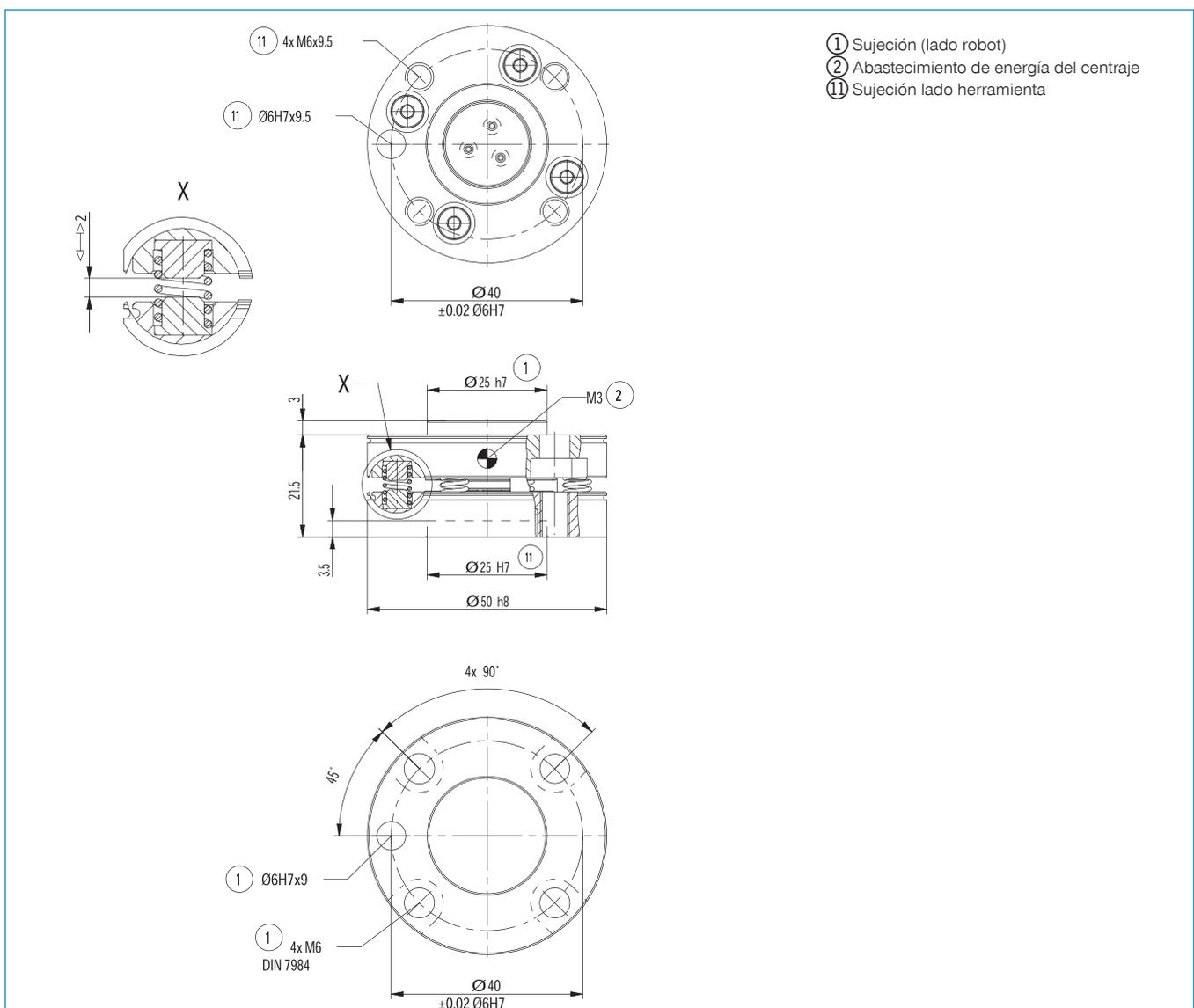
Racores rectos

GVM3

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK40
Altura constructiva [mm]	21.5
Peso de manipulación recomendado [kg]	3
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	170
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	2
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	0.5
Peso [kg]	0.15

*Todos los datos verificados con 6 bar

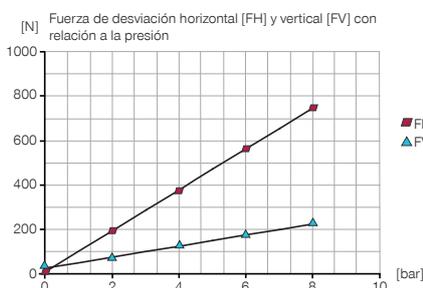


COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR50P

► ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

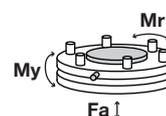


► Conjunto de muelles 1 (premontado)



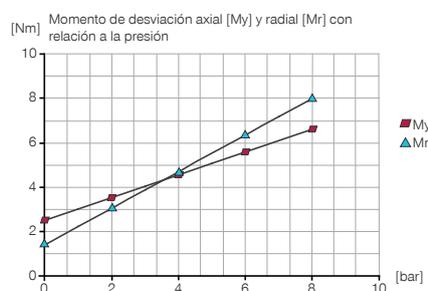
► Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.



Mr [Nm]	60
My [Nm]	60
Fa [N]	800

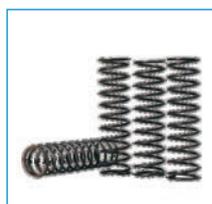
► Conjunto de muelles 1 (premontado)



► INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984060129



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED11180

► ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racores angulares

WVM3



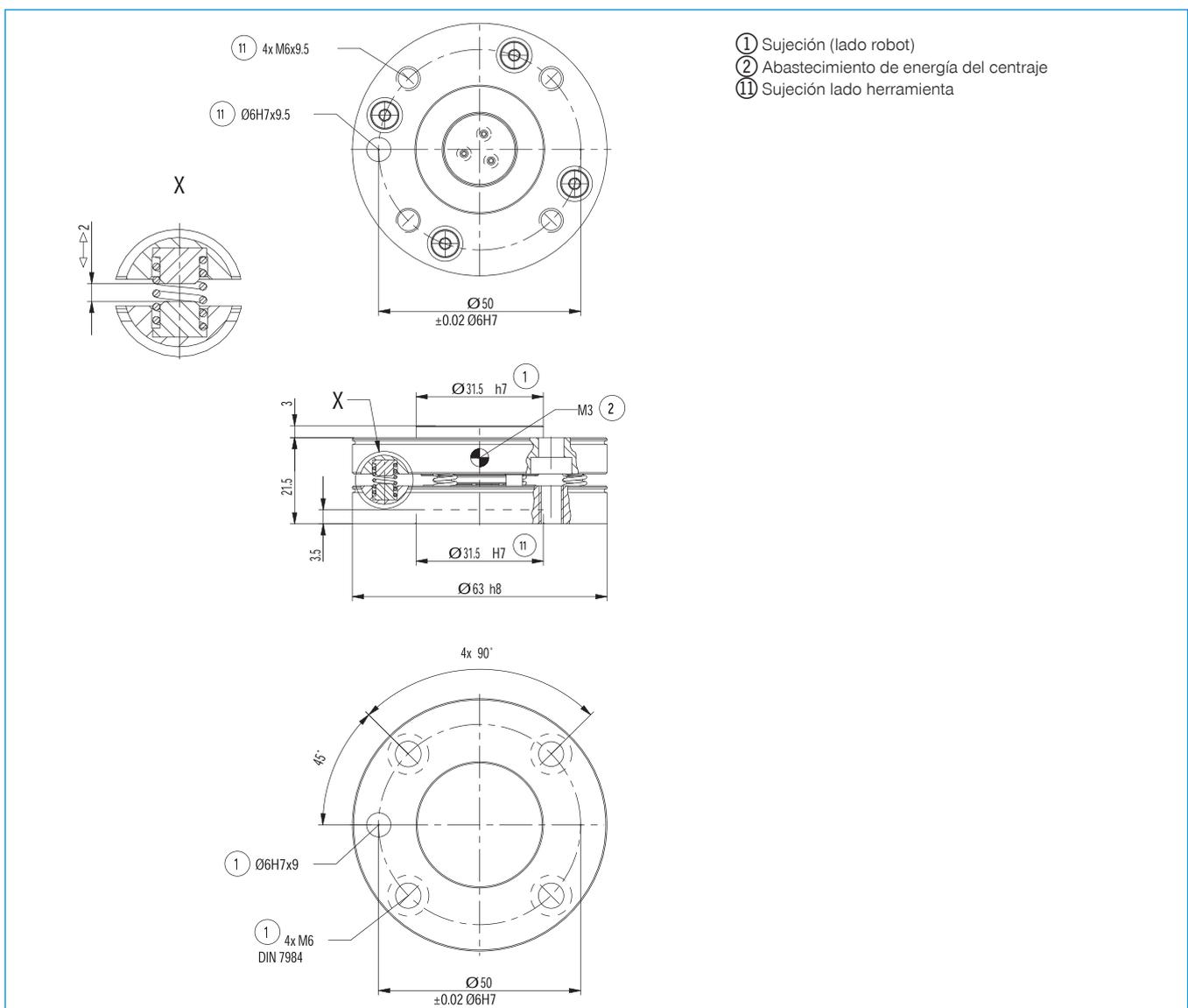
Racores rectos

GVM3

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 50
Altura constructiva [mm]	21.5
Peso de manipulación recomendado [kg]	4
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	170
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	2
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	1.1
Peso [kg]	0.22

*Todos los datos verificados con 6 bar



Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

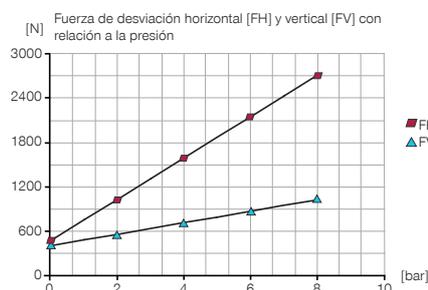
111

COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR63P

ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

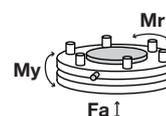


Conjunto de muelles 1 (premontado)



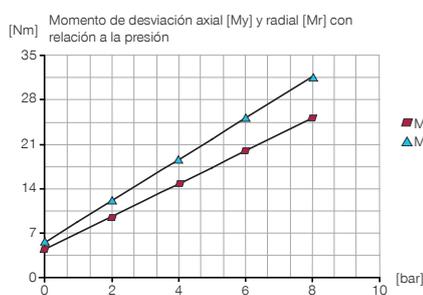
Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.

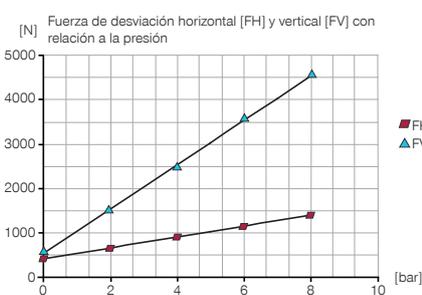


Mr [Nm]	300
My [Nm]	300
Fa [N]	1500

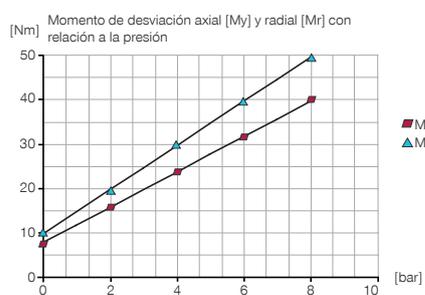
Conjunto de muelles 1 (premontado)



Conjunto de muelles 2



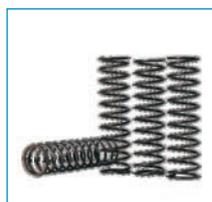
Conjunto de muelles 2



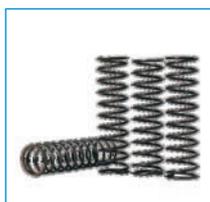
INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984060149



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED63000



Conjunto de muelles 2
CFED63010

ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racores angulares

WVM3



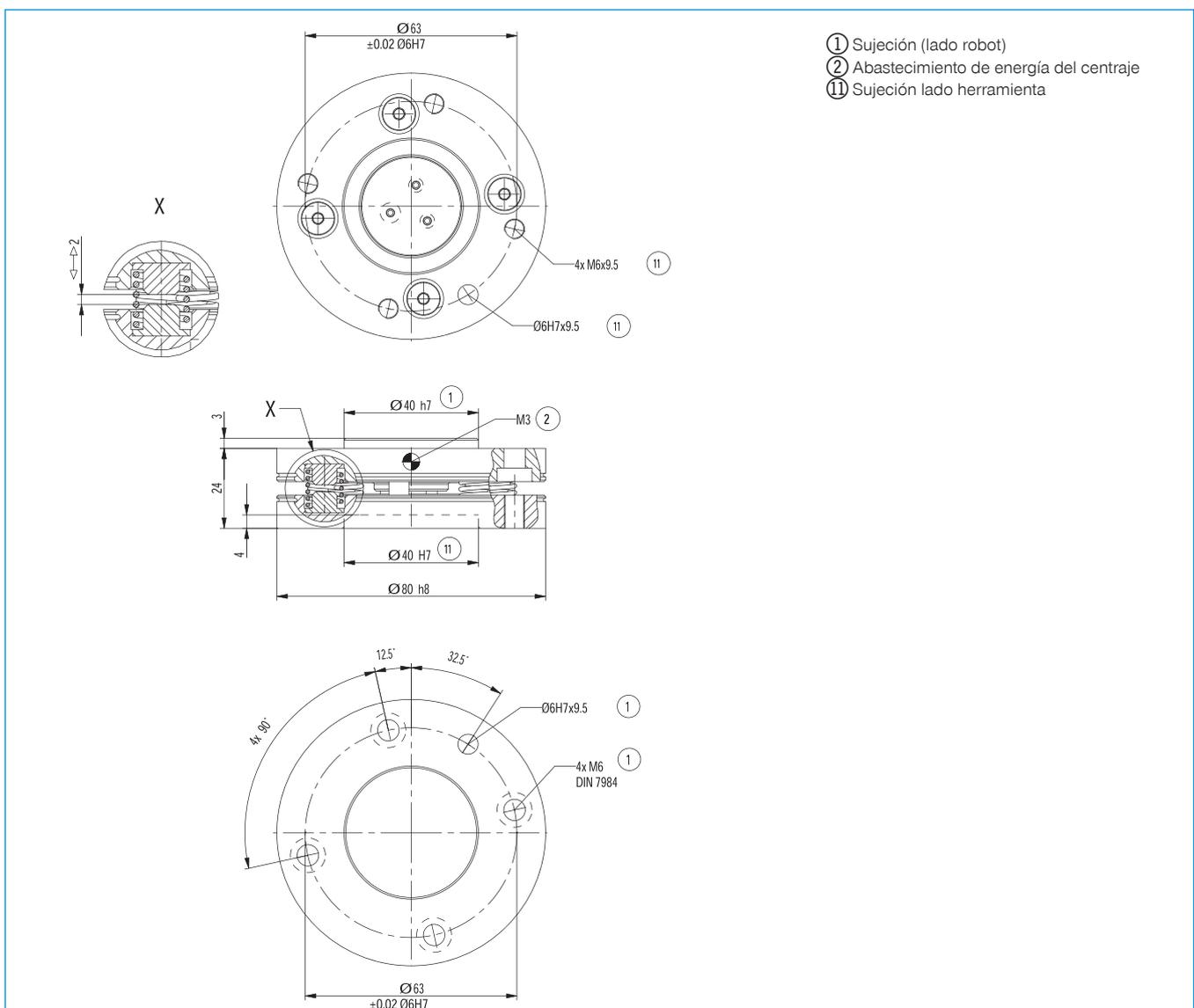
Racores rectos

GVM3

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 63
Altura constructiva [mm]	24
Peso de manipulación recomendado [kg]	15
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	600
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	3.6
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	2.8
Peso [kg]	0.36

*Todos los datos verificados con 6 bar



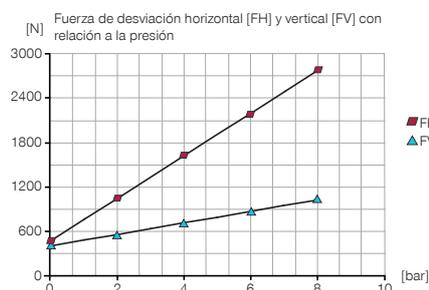
- ① Sujeción (lado robot)
- ② Abastecimiento de energía del centraje
- ⑪ Sujeción lado herramienta

COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR80P

ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

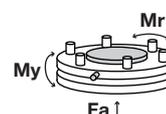


Conjunto de muelles 1 (premontado)



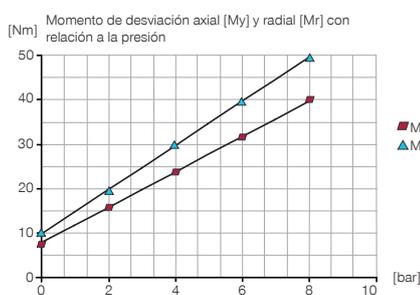
Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.

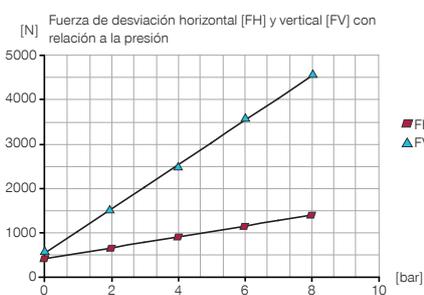


Mr [Nm]	300
My [Nm]	300
Fa [N]	1500

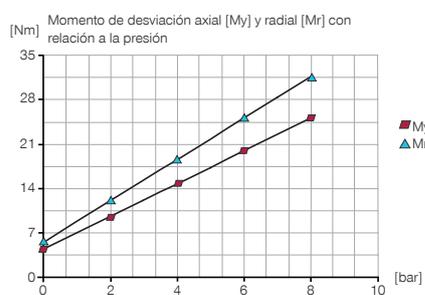
Conjunto de muelles 1 (premontado)



Conjunto de muelles 2



Conjunto de muelles 2



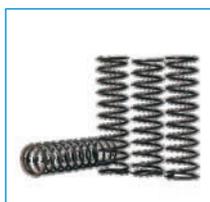
INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984080169



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED63000



Conjunto de muelles 2
CFED63010

ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racores angulares

WVM3



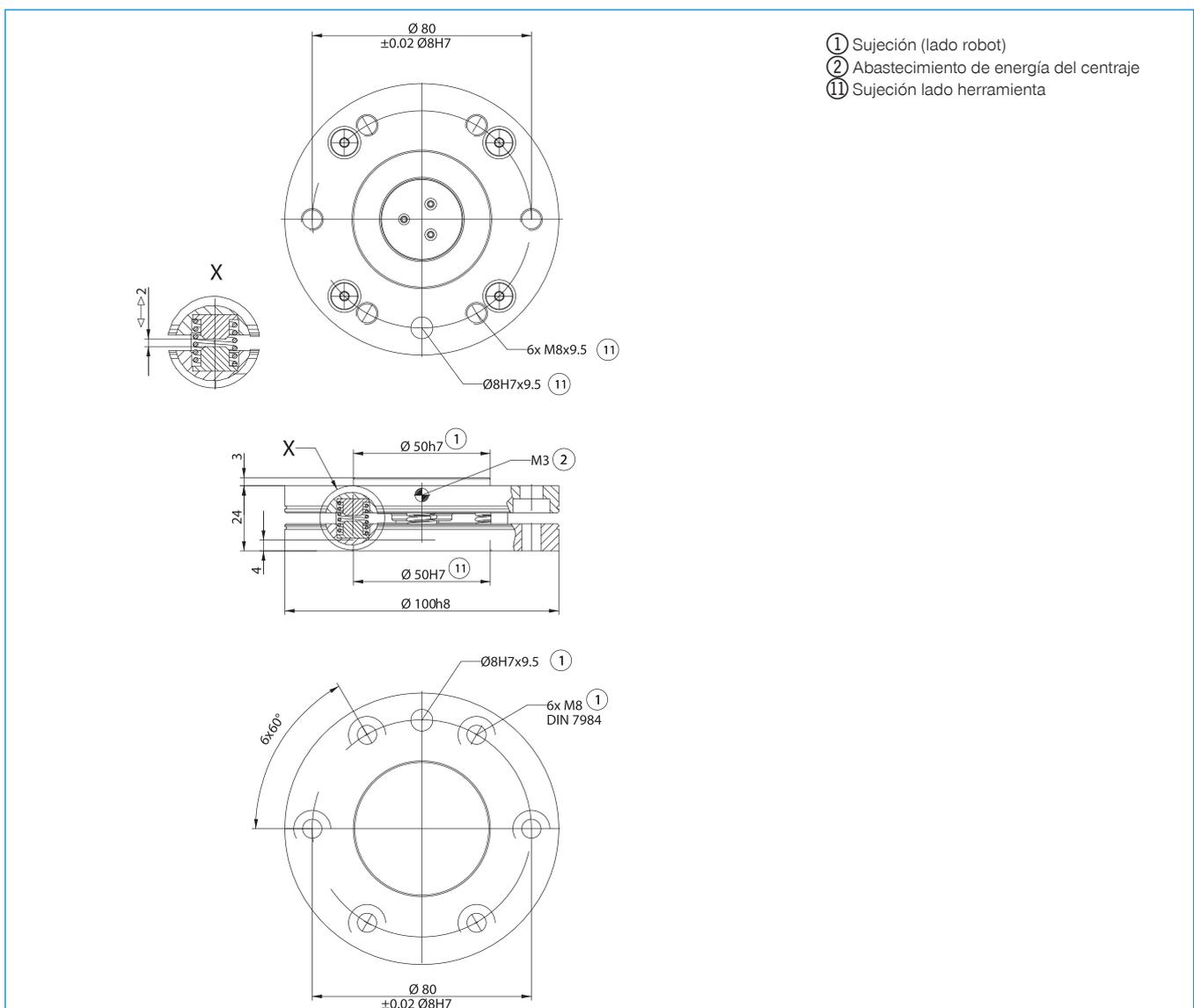
Racores rectos

GVM3

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
	AR80P
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 80
Altura constructiva [mm]	24
Peso de manipulación recomendado [kg]	15
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	600
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	3.6
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	6.2
Peso [kg]	0.5

*Todos los datos verificados con 6 bar

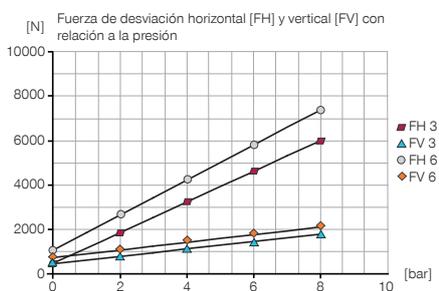


COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR100P

ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

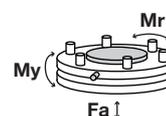


Conjunto de muelles 1 (premontado)



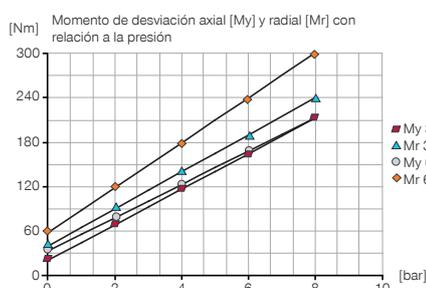
Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.

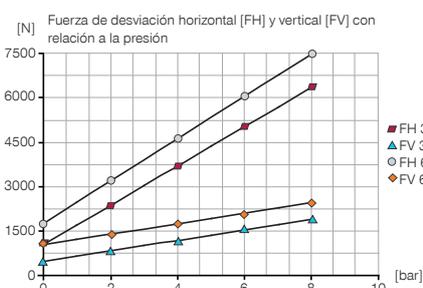


Mr [Nm]	500
My [Nm]	500
Fa [N]	2100

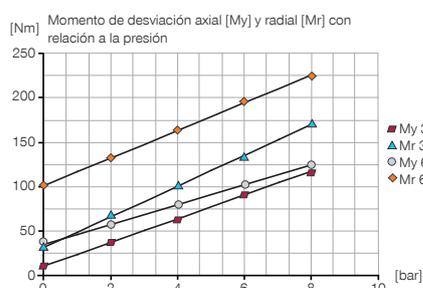
Conjunto de muelles 1 (premontado)



Conjunto de muelles 2



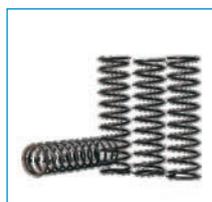
Conjunto de muelles 2



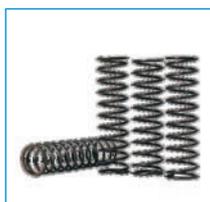
INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984080169



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED10050



Conjunto de muelles 2
CFED10060

ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racor recto

GVM5



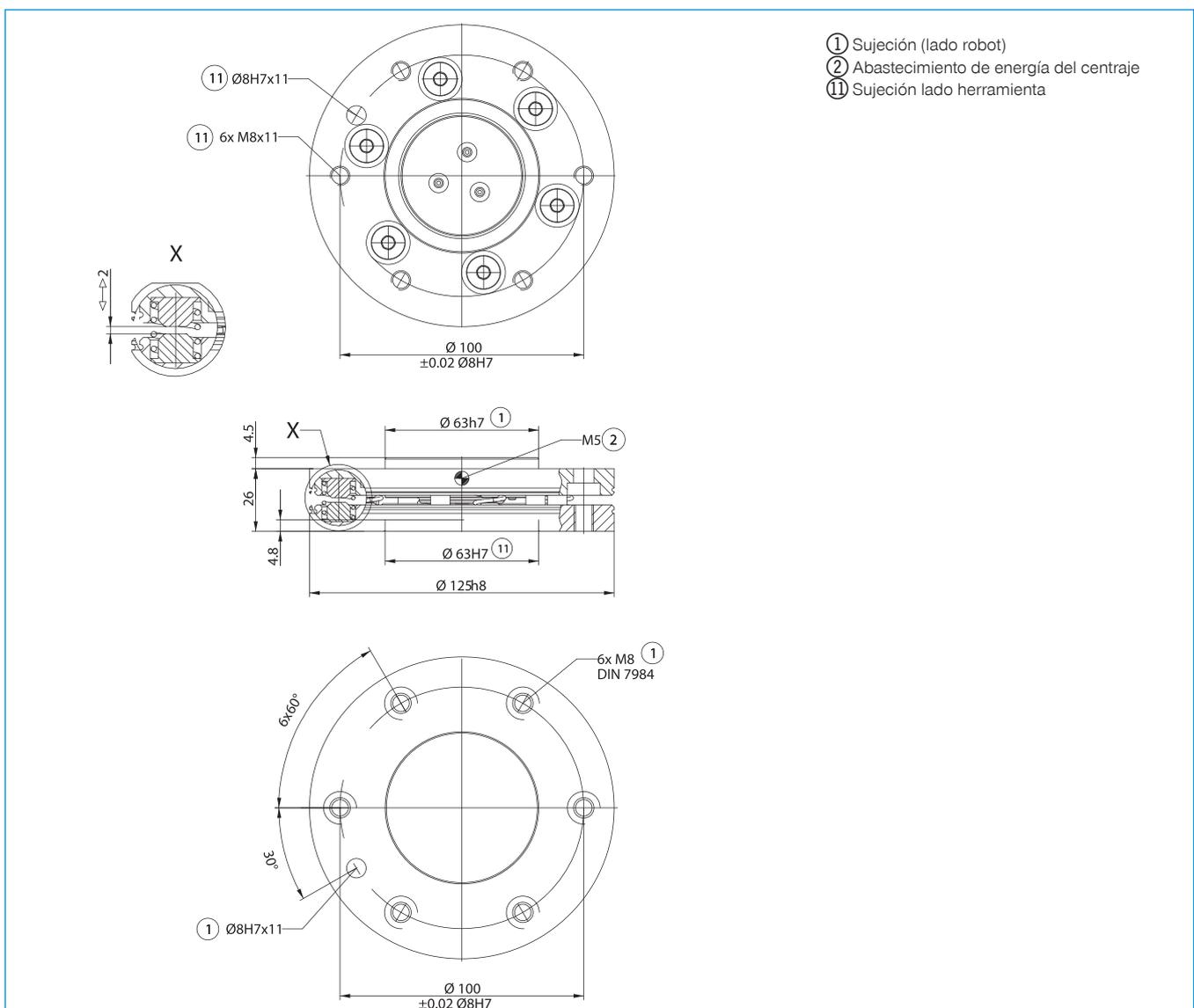
Racores angulares

WVM5

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 100
Altura constructiva [mm]	26
Peso de manipulación recomendado [kg]	30
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	1400
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	8.5
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	17
Peso [kg]	0.85

*Todos los datos verificados con 6 bar



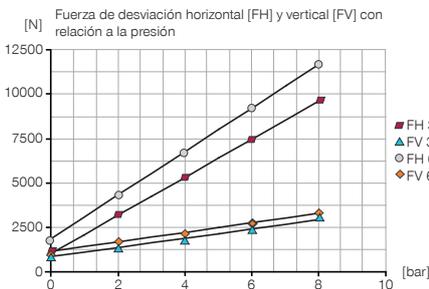
- ① Sujeción (lado robot)
- ② Abastecimiento de energía del centraje
- ⑪ Sujeción lado herramienta

COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR125P

ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

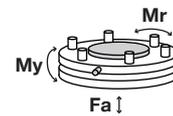


Conjunto de muelles 1 (premontado)



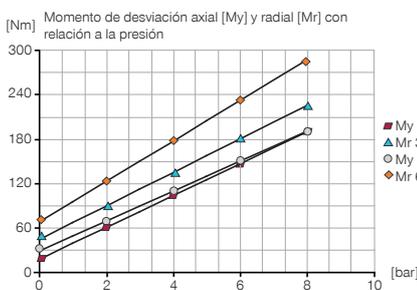
Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.

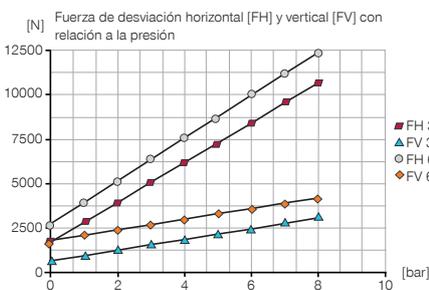


Mr [Nm]	900
My [Nm]	900
Fa [N]	7000

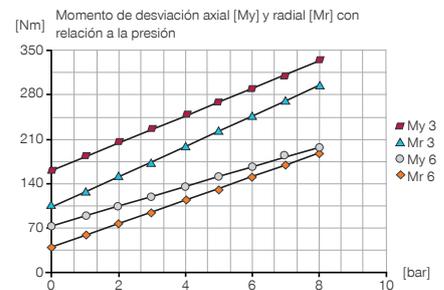
Conjunto de muelles 1 (premontado)



Conjunto de muelles 2



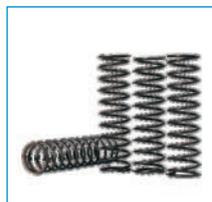
Conjunto de muelles 2



INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984100209



Conjunto de muelles 2
CFED12510



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED12500

ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racor recto
GVM5

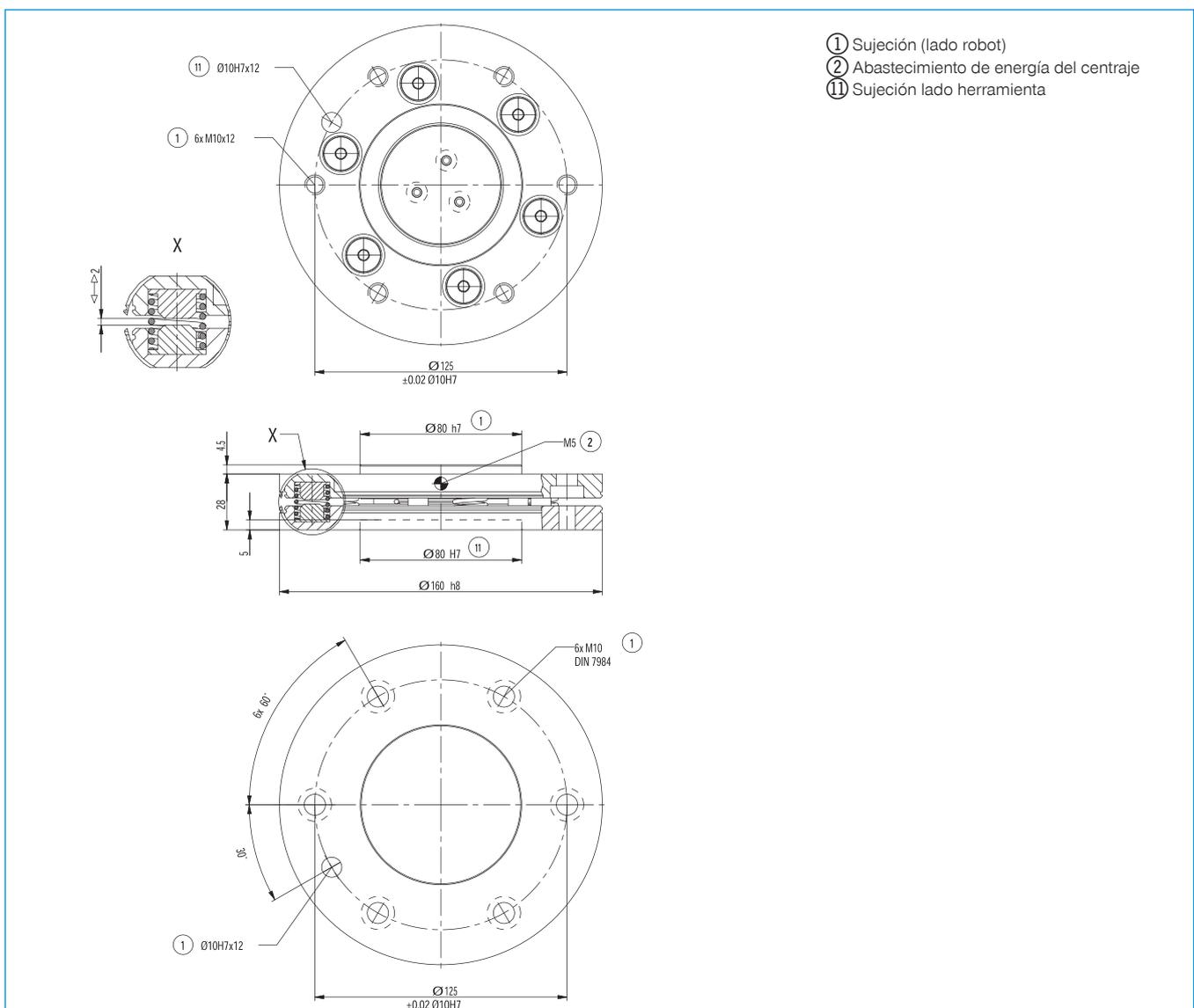


Racores angulares
WVM5

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 125
Altura constructiva [mm]	28
Peso de manipulación recomendado [kg]	50
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	3000
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	14
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	61
Peso [kg]	1.9

*Todos los datos verificados con 6 bar

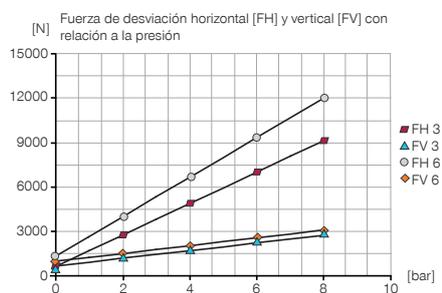


COMPENSADORES DE EJES TAMAÑO CONSTRUCTIVO AR160P

ESPECIFICACIONES DEL PRODUCTO

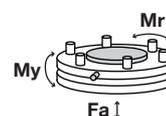


Conjunto de muelles 1 (premontado)



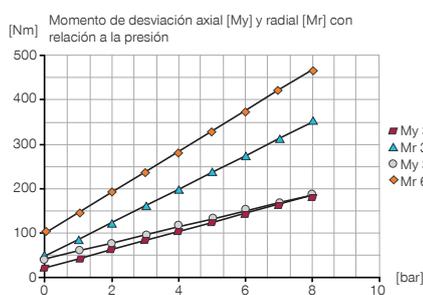
Fuerzas y momentos

Muestra fuerzas y momentos estáticos que pueden actuar sobre el compensador de ejes.

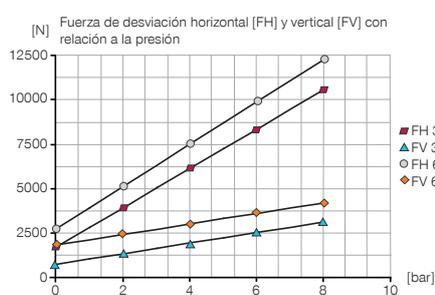


Mr [Nm]	900
My [Nm]	900
Fa [N]	7000

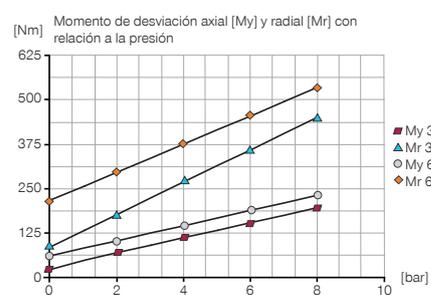
Conjunto de muelles 1 (premontado)



Conjunto de muelles 2



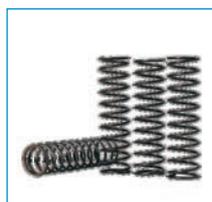
Conjunto de muelles 2



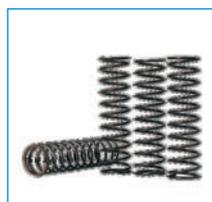
INCLUIDO EN EL SUMINISTRO



Tornillo cilíndrico con hexágono interior
C7984100209



Conjunto de muelles 1 (premontado)
CFED12500



Conjunto de muelles 2
CFED12510

ACCESORIOS RECOMENDADOS



Racor recto
GVM5



Racores angulares
WVM5

► Datos, dibujos, modelos 3D e instrucciones de servicio

Referencia	Datos técnicos*
Brida de conexión según EN ISO 9409-1	TK 160
Altura constructiva [mm]	28
Peso de manipulación recomendado [kg]	60
Desviación horizontal +/- [mm]	2
Desviación horizontal +/- [°]	1
Desviación vertical [mm]	2
Desviación vertical [°]	1
Fuerza de centraje en posición enclavada [N]	3000
Precisión de repetición horizontal +/- [mm/°]	0.05
Precisión de repetición vertical +/- [mm/°]	0.05
Volumen de aire por ciclo [cm³]	14
Presión de servicio mín. [bar]	1
Presión de servicio máx. [bar]	8
Temperatura de servicio mín. [°C]	5
Temperatura de servicio máx. [°C]	+80
Momento de inercia [kg/cm²]	115
Peso [kg]	5.6

*Todos los datos verificados con 6 bar

